



ISTITUTO di ISTRUZIONE SUPERIORE  
"Gae Aulenti"

IIS  
GAE AULENTI  
BIELLA

I.I.S. "Vaglio Rubens"  
Biella

I.P.S.S.A.R. "Zegna"  
Mosso - Cavaglià - Biella

I.P.S.I.A. "Galileo Ferraris"  
Biella

**Affidamento fornitura di attrezzature di robotica**

**CUP B43J15000170004**

**CIG ZC0292A2FF**

**Biella 07/08/2019**

Il sottoscritto Cesare Molinari, in qualità di RUP ,

**Vista** la delibera n° 4 del Collegio Docenti del 29/09/2015 di approvazione del progetto "Laboratori territoriali per l'occupabilità" di cui all'articolo 1, comma 60, della legge n. 107 del 2015 che prevede che, al fine di favorire lo sviluppo della didattica laboratoriale, le istituzioni scolastiche, anche attraverso i poli tecnico - professionali, possono dotarsi di laboratori territoriali per l'occupabilità ai quali possono partecipare, in qualità di cofinanziatori, gli enti pubblici e locali, le camere di commercio, industria, artigianato e agricoltura, università, associazioni, fondazioni, enti di formazione professionale, istituti tecnici superiori e imprese private;

**Vista** la delibera n° 2 del Consiglio d'Istituto del 30/09/2015 di adesione al progetto "Laboratori territoriali per l'occupabilità" di cui all'articolo 1, comma 60, della legge n. 107 del 2015 che prevede che, al fine di favorire lo sviluppo della didattica laboratoriale, le istituzioni scolastiche, anche attraverso i poli tecnico - professionali, possono dotarsi di laboratori territoriali per l'occupabilità ai quali possono partecipare, in qualità di cofinanziatori, gli enti pubblici e locali, le camere di commercio, industria, artigianato e agricoltura, università, associazioni, fondazioni, enti di formazione professionale, istituti tecnici superiori e imprese private;

**Vista** la graduatoria di assegnazione dei fondi D.D.G. 235 del 28 giugno 2016 del Ministero dell'Istruzione, dell'Università e della Ricerca nell'ambito del contingente complessivo delle risorse pari a 90 milioni di euro stanziati per l'anno 2015 dall'art. 1, comma 62 della legge n. 107 del 2015 per l'attuazione del piano nazionale per la scuola digitale per la realizzazione dei laboratori territoriali per l'occupabilità con la quale l'IIS Gae Aulenti è risultato beneficiario della somma di € 750000,00 con decreto direttoriale MIUR n. 235 del 28/06/2016;

**Vista** la delibera del Consiglio d'Istituto dell'IIS Gae Aulenti N°6 del 26 febbraio 2019, riguardante, tra le altre, le spese per la realizzazione del laboratorio di automazione e robotica

**Considerato** che non è presente su MEPA una fornitura onnicomprensiva di tutte le caratteristiche e funzionalità adatte alla costituzione di postazioni laboratoriali complete ed integrate

**Considerato** che questa amministrazione ha espletato un bando a procedura aperta Prot. 0002800 - 03/05/2019 per la realizzazione di un laboratorio costituito da diversi elementi tra loro interconnessi in un unico insieme e realizzati in un unico spazio anche attraverso adeguamenti strutturali ed impiantistici e non ha ricevuto offerte

**Vista** l'offerta n. 4273 del 17/07/2019 della ditta Comau S.p.A

**AFFIDA**

La fornitura di attrezzature di robotica per la costituzione di postazioni laboratoriali complete ed integrate nell'ambito della realizzazione del laboratorio di robotica e automazione alla ditta Comau S.p.A. Robotics and Automation Products Via Rivalta 30 10095 Grugliasco (TO) P. IVA 00952120012.



ISTITUTO di ISTRUZIONE SUPERIORE  
"Gae Aulenti"

**IIS**  
GAE AULENTI  
B I E L L A

I.I.S. "Vaglio Rubens"  
Biella

I.P.S.S.A.R. "Zegna"  
Mosso - Cavaglià - Biella

I.P.S.I.A. "Galileo Ferraris"  
Biella

**1. Oggetto**

L'oggetto della fornitura è:

| Prodotto         | Descrizione del prodotto                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                       |
|------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Braccio Robotico | <p>Un Personal Care Robot modulare, multiasse articolato (antropomorfo a 6 gradi di libertà) con intelligenza integrata open-source. 3 giunti grandi, 3 giunti piccoli e una pinza. Utilizzato in ambito educativo</p> <p>Il robot è mosso attraverso un'applicazione su tablet o PC che permette di muoverlo con cinematica diretta, cinematica inversa oppure programmandolo per punti.</p> <p>Gradi di libertà: 6</p> <p>Potenziati applicazioni: ordinamento automatico e movimento di oggetti;</p> <p>Attività domestiche e di ufficio automatizzate; Attività di sollevamento, spostamento e manipolazione.</p> <p>Ecco una panoramica di tutto ciò che è richiesto</p> <p>1 base rinforzata in plastica / fibra di vetro</p> <p>3 unità di movimento grandi (velocità massima 38 gradi / s, coppia statica 17.9 Nm)</p> <p>3 unità di movimento ridotto (velocità max 56 ° / s, coppia statica 2,75 Nm)</p> <p>1 grande adattatore per unità di movimento da staffa a piccolo</p> <p>1 adattatore da staffa grande a staffa grande</p> <p>1 adattatore di base</p> <p>cavi</p> <p>Alimentatore esterno universale con alimentatore</p> <p>Scheda madre integrata</p> <p>Scheda di memoria integrata con logica di controllo preinstallata</p> <p>Connettività wireless</p> <p>- Tutti i software necessari alla movimentazione e alla programmazione del robot</p> <p>- Dichiarazione di conformità (direttiva macchine)</p> <p>- Installazione e collaudo</p> <p>-</p> |
| DESK Simulator   | <p>Software di programmazione per PC che consenta la programmazione in linguaggio PDL2 del robot di cui al punto precedente, completo di simulazione in 3d del braccio robotico. Corso sull'uso del software per PDL2.</p>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                     |

**2. Importo**

L'importo del corrispettivo a base di gara è di euro 18500,00 al netto IVA.

**3. Caratteristiche delle attrezzature**

Le caratteristiche delle attrezzature sono quelle indicate nell'offerta prot. n. 4273 del 17/07/2019 ed allegata a questo documento.

**4. Criteri di aggiudicazione**

Il criterio di aggiudicazione è l'affidamento diretto ai sensi D.lgs 50/2016 e successive modifiche DLgs 56-2017 in vigore dal 20-5-2017 e col criterio del minor prezzo.

L'aggiudicatario deve avere tutti i requisiti di carattere generale previsti dall'art. 80 del Dlgs 50/2016 nonché dei requisiti minimi di idoneità professionale, capacità economica finanziaria, capacità tecniche e professionali.



I.I.S. "Vaglio Rubens"  
Biella

I.P.S.S.A.R. "Zegna"  
Mosso - Cavaglià - Biella

I.P.S.I.A. "Galileo Ferraris"  
Biella

## 5. Consegna

Tutte le attrezzature dovranno essere consegnate presso la sede di corso Pella entro le prime settimane di ottobre. In particolare si precisa che la Ditta aggiudicataria dovrà:

- Al momento della consegna produrre per ciascuna apparecchiatura le schede tecniche o altra idonea documentazione, anche in formato digitale, da cui risultino ben evidenti le caratteristiche tecniche delle stesse apparecchiature, la loro rispondenza ai requisiti e certificazioni CE delle aziende produttrici delle apparecchiature.
- Durata della garanzia di legge
- Formazione sull'utilizzo delle attrezzature e di software secondo modalità e tempi proposti dal committente da svolgersi a favore del personale indicato dal committente presso gli stessi laboratori

## 6. Collaudo e liquidazione delle spettanze.

- 1) La liquidazione della fattura avverrà entro 30 (trenta) giorni dal ricevimento della stessa, previo esito positivo del controllo di regolarità della fornitura mediante dichiarazione di collaudo positivo rilasciato dalla scuola. In fase di avanzamento dei lavori di installazione delle attrezzature la ditta aggiudicataria potrà avanzare richieste di acconto proporzionato al valore a base d'asta delle attrezzature già consegnate e connesse.
- 2) Si evidenzia che l'IIS Gae Aulenti effettuerà il pagamento in regime di "split payment".

## 8. Clausole finali e flussi informativi.

- 1) Per ogni eventuale controversia è competente il Foro di Biella, con esclusione di qualsiasi altro.
- 2) Eventuali indicazioni verranno fornite da:

RUP - Cesare Molinari attraverso richiesta per email [ds@iisgaeaulenti.it](mailto:ds@iisgaeaulenti.it)

Prof.ssa Maria Rota attraverso richiesta per email : [maria.rota@iisgaeaulenti.it](mailto:maria.rota@iisgaeaulenti.it)

Il Responsabile Unico del Procedimento  
Cesare Molinari

(Documento informatico firmato digitalmente ai sensi  
del D.Lgs. 82/2005 ss.mm.ii. e norme collegate  
il quale sostituisce il documento cartaceo e la firma autografa)